



# **Sirius II**

## **Installation och Bruksanvisning**

## **Innehåll**

- 1. Introduktion.....**
- 2. Installation av Sirius II programvara.....**
- 3. Anslutning Data Linker interface .....**
- 4. Sirius II funktioner .....**
- 5. Bruksanvisning.....**
- 6. Uppdatering av Sirius II programvara.....**

## **1. Introduktion**

**Sirius II tillåter avläsning och ändring av data i EEPROM hos Cobra produkterna Parkmaster R / F 294/394, för att anpassa installationen på fordonet. Sirius II gör att du kan hoppa över den manuella setupen.**

**Den låter dig också skapa en databas i din dator med konfigurationsfiler för dina installationer, vilket gör det enkelt att konfigurera system som skall installeras på flera bilar av samma bilmodell.**

## **2. Installation av Sirius II programvara**

**Stoppa i CD:n som eventuellt medföljde DataLinker satsen i din dator, leta up filen SETUP i mappen Sirius II, klicka på filnamnet och kör installationen av Sirius II.**

**Sirius II programvara kan även hämtas på: [www.m-sjoberg-ab.se/datalinker.htm](http://www.m-sjoberg-ab.se/datalinker.htm)**

## **3. Anslutning av Data Linker interface**

**Efter att installationen av Sirius II är klar, anslut DataLinker interfacet till din dators USB port. Anslut det specifika produktkablageret till DataLinker interfacet.**

**Anslut strömförsörjningen till kablageret.**

**Anslut kablageret till produkten.**

#### **4. Sirius II funktioner**

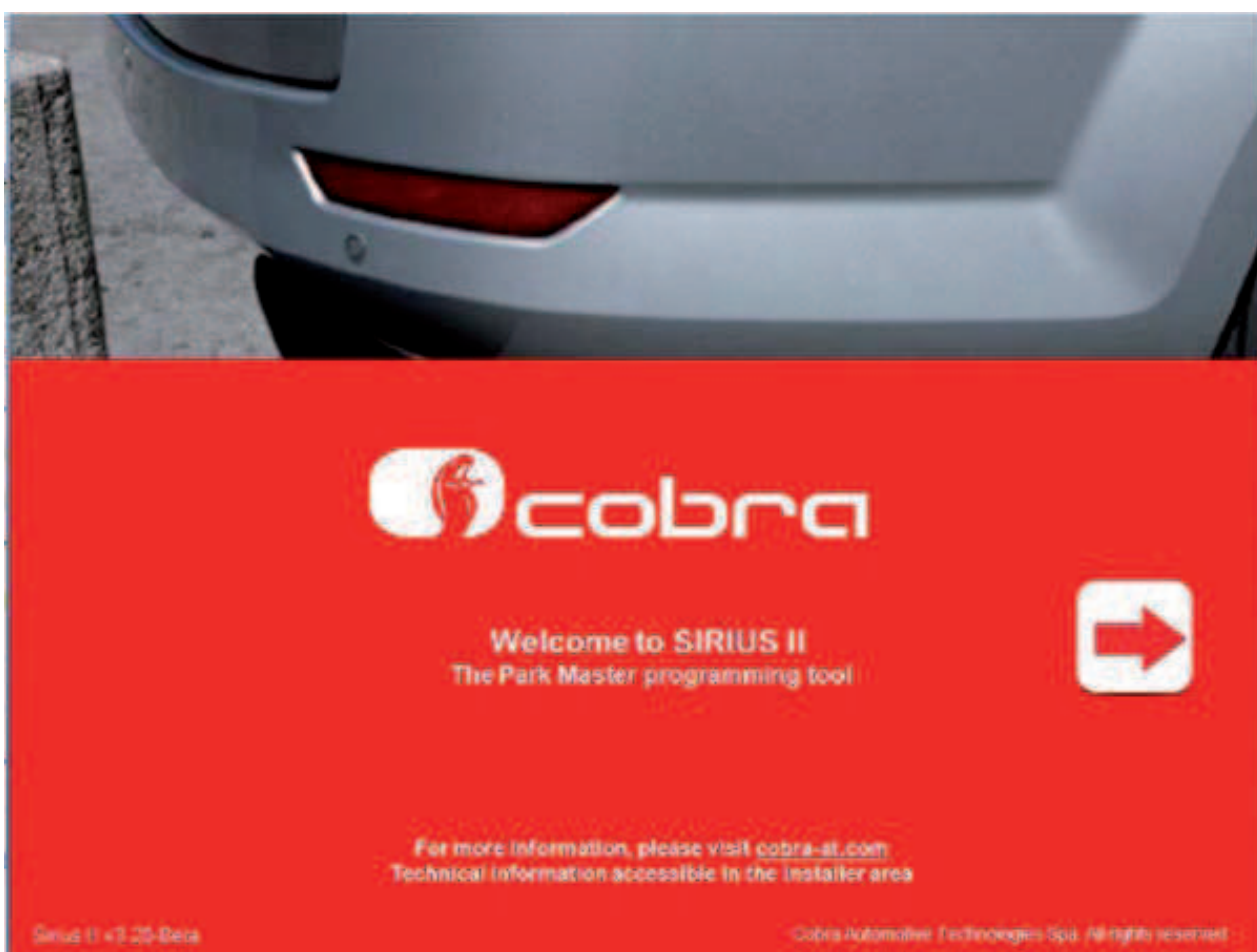
- Återställa fabriksläget x för 4 sensor front och bak Parkmaster
- Avläsa data i produktens EEPROM
- Spara konfigurationsfilen i din databas
- Ladda konfigurationsdata från din databas
- Modifiera avståndet mellan sensorer
- Maskera bort reservhjul på baklucka
- Ändra volymen för pipsignalen
- Ändra känsligheten för sensorerna
- Reducera detekteringsavståndet för de yttre sensorerna
- Ändra detekteringsavståndet för zonen närmast fordonet (min 25 cm)
- Ändra detekteringsavståndet för mellanzonen (max 120 cm)
- Ändra detekteringsavståndet för den yttersta zonen (max 160 cm)
- Se funktionen i realtid för det installerade systemet

## 5.

## Bruksanvisning



Starta Sirius II, genom att klicka på ikonen på skrivbordet.



Välkomstfönstret visas, klicka på "PIL HÖGER" för att fortsätta.



Innan du fortsätter för att ändra parametrarna eller utför en testkörning, läs följande instruktioner.

#### Parkmaster Front:

Anslut strömförsörjningens kontakt och anslut kontaktstyckena för Röd och Grön-Röd kabel.

Anslut högtalaren (endast för att utföra ett riktigt test).

Klicka på knappen "Load configuration from Parkmaster" för att avläsa data från systemet.

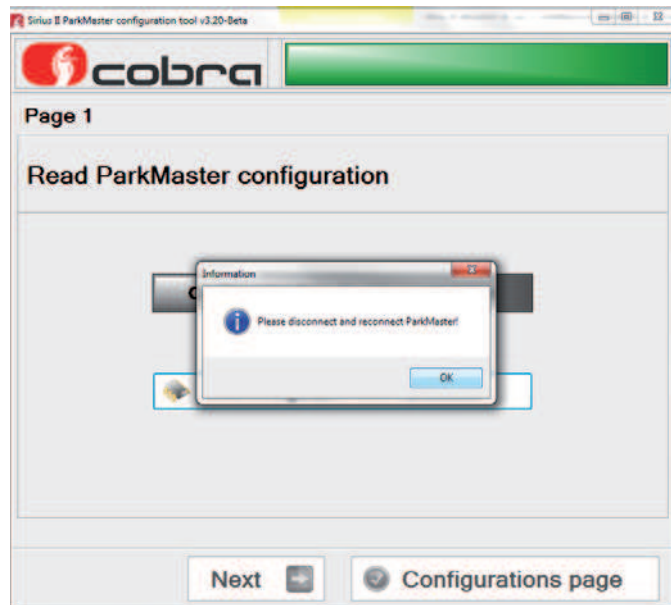
---

#### Parkmaster Bak:

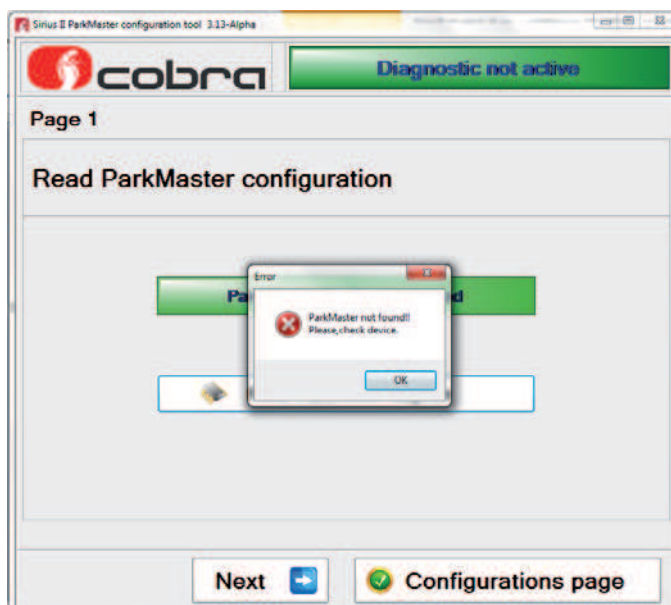
Anslut strömförsörjningens kontakt och kontaktstyckena för Röd och Grön-Röd kabel skall inte vara anslutna.

Anslut högtalaren (endast för att utföra ett riktigt test).

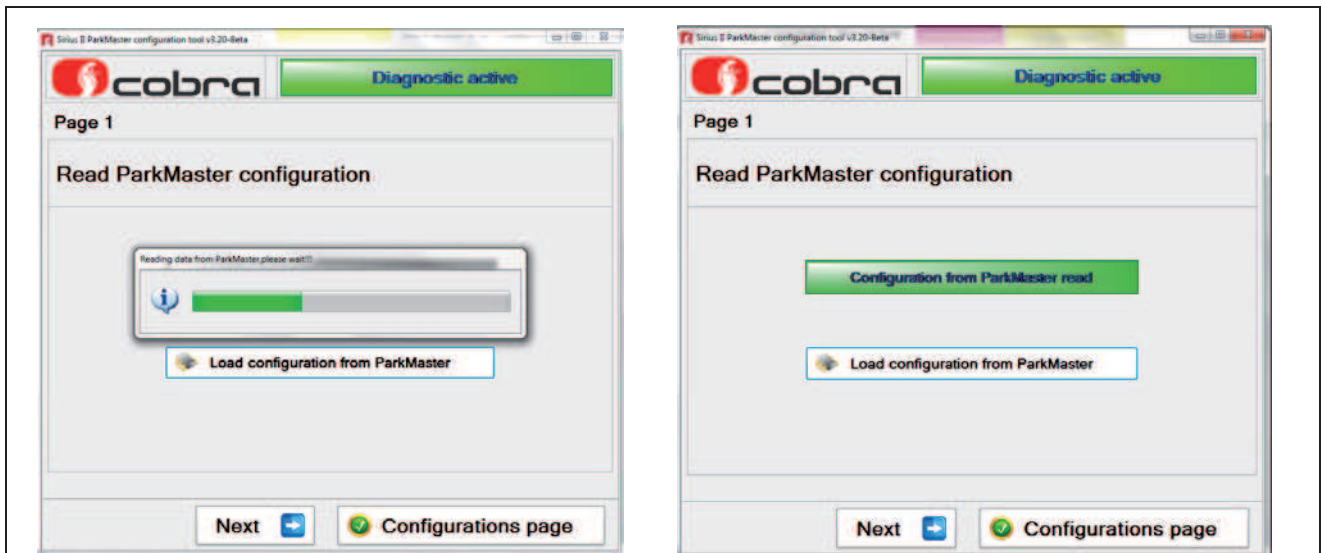
Klicka på knappen "Load configuration from Parkmaster" för att avläsa data från systemet.



Sirius II kan be dig att koppla ur och återansluta systemet, klicka på “OK” för att fortsätta.

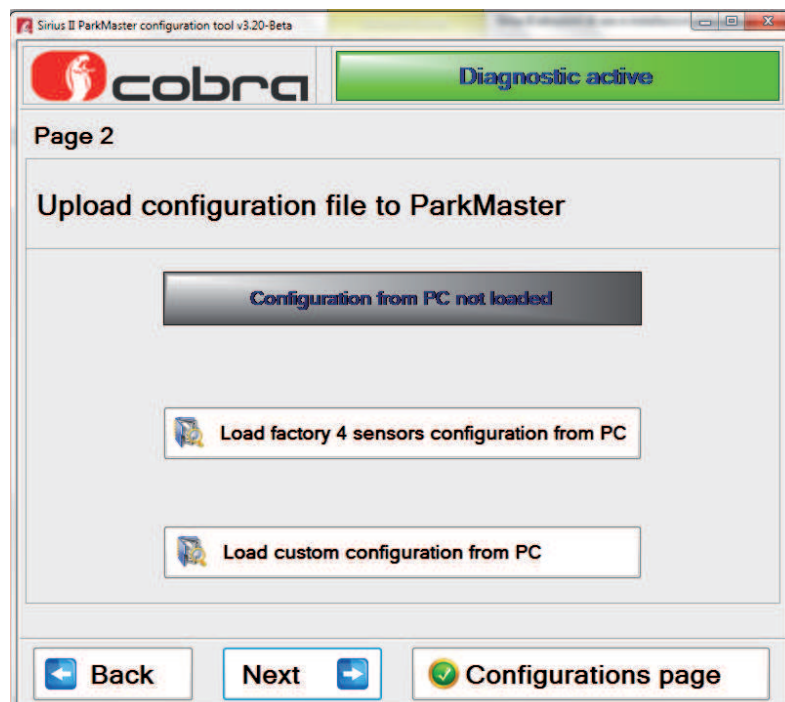


Om det uppstår problem under avläsningen av EEPROM, kontrollera att systemet är korrekt anslutet till strömförsörjningen.



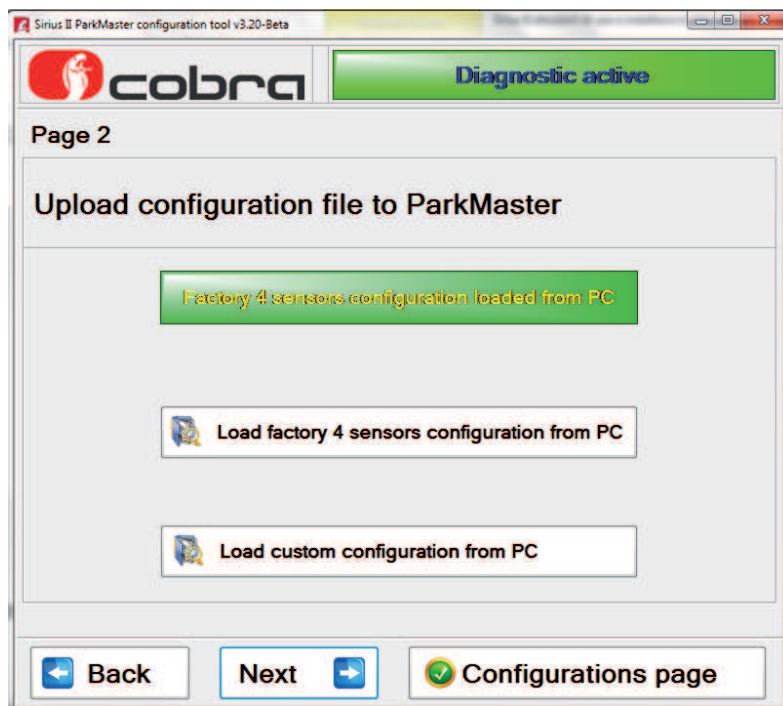
Om det inte visas några felmeddelanden, kommer du att se " Configuration from Parkmaster read".

Klicka på "Next" om du behöver ändra parametrarna eller klicka på "Configuration page" om du måste utföra testet på fordonet (Se kapitel "Parking system test on vehicle").

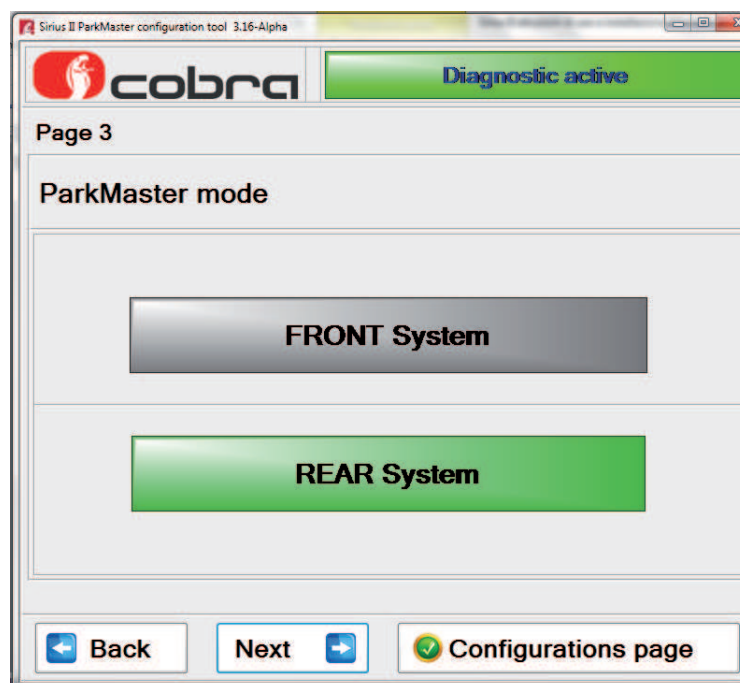


För att ladda in en sparad fil från din dator, klicka på "Load custom configuration from PC".

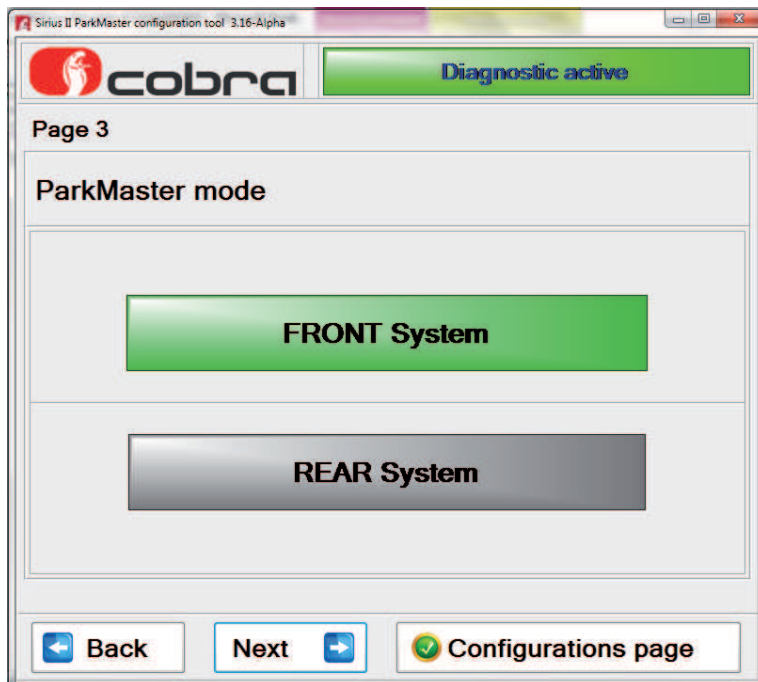




Om du måste återställa till fabriksinställningen, klicka på "Load factory configuration for 4 sensors". Fabriksinställningen kan användas för Front eller Bak 4 sensorer Parkmaster.



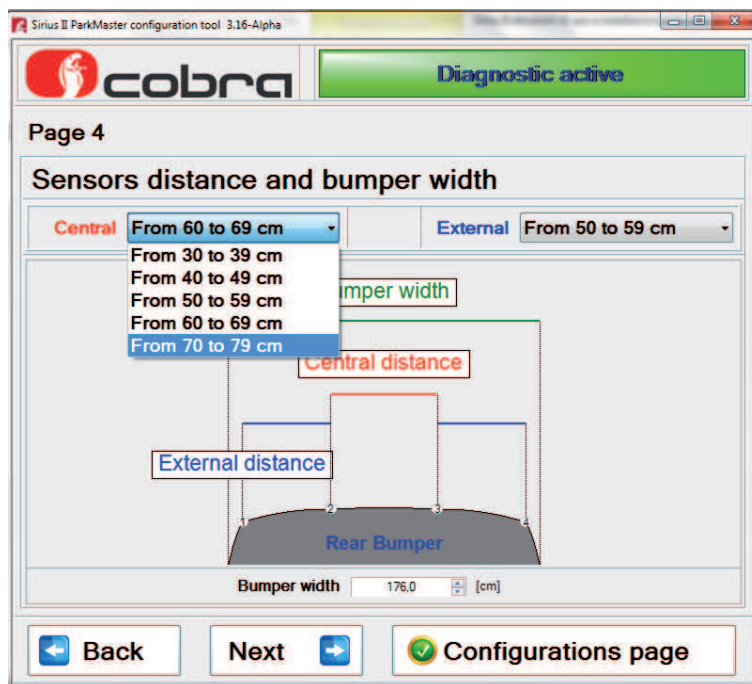
Klicka på "Rear System" och knappen blir grön för att bekräfta valet, klicka på "Next"

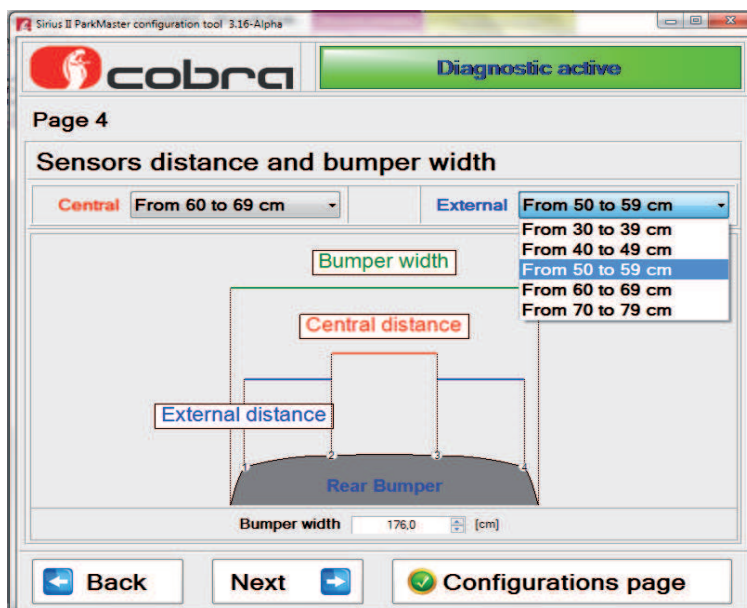


Klicka på "Front System" och knappen blir grön för att bekräfta valet, klicka på "Next"

## "Bak" konfiguration

Sensorers avstånd och stötfångarens bredd

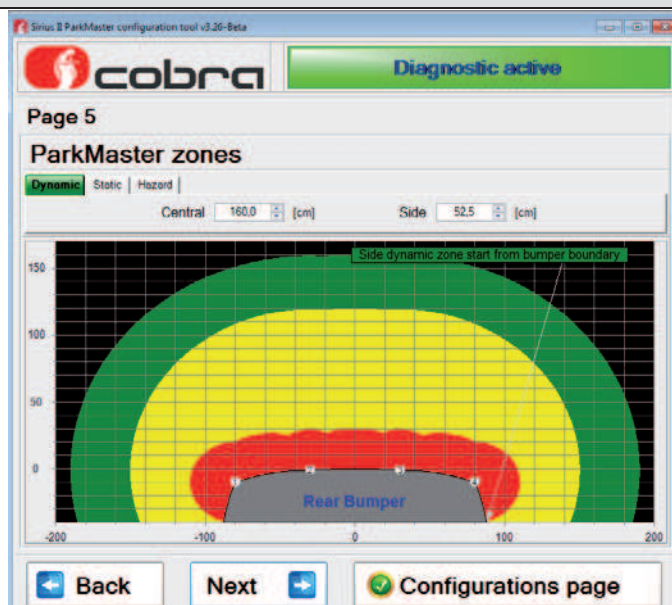




Genom att klicka på rullgardinsmenyn kan du ändra avståndet mellan sensorerna. Tryck på pilarna vid värdet för "Bumper width" för att öka/minska stötfångarens bredd. Efter att data har ändrats, klicka på "Next"

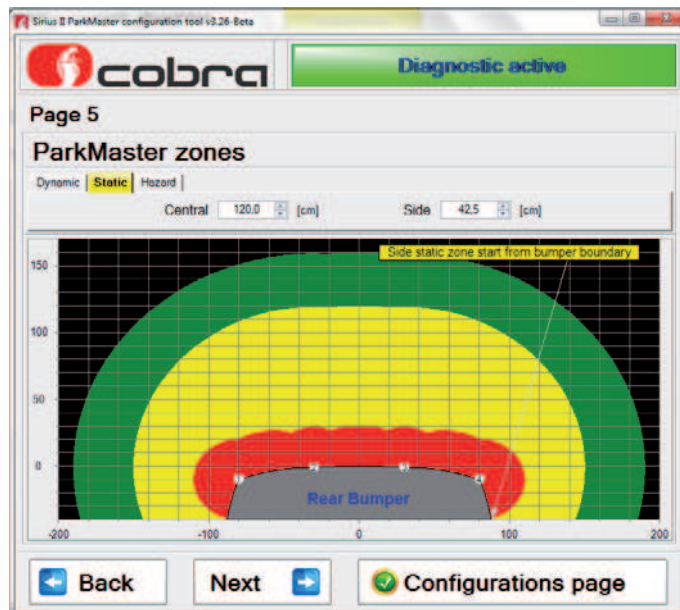
## ParkMaster detekteringszoner

### Yttersta zonen (Grön)



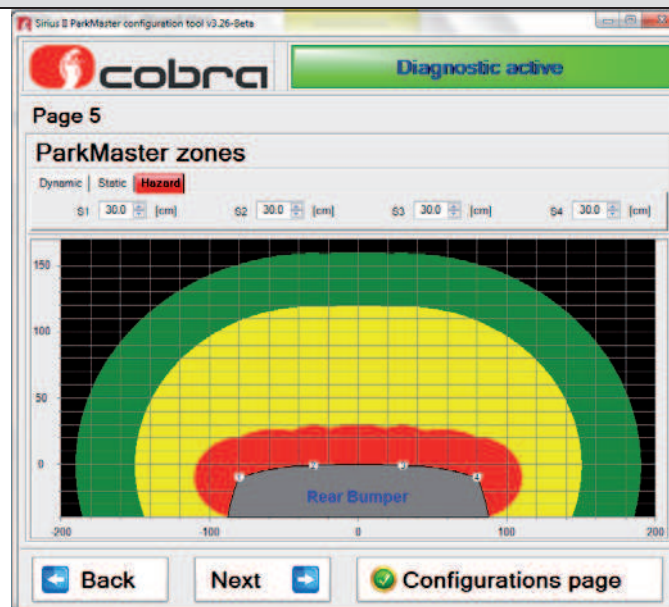
Standard avståndet för att detektera hinder för den yttersta zonen (central grön zon) är 160 cm, för sidozonen (sida grön zon) är det 52.5 cm. Genom att klicka på pilarna vid "Central" eller "Side" värdena är det möjligt att minska detekteringsavståndet centralt och öka/minska avståndet på sidorna.

## Mellanzonen (Gul)



Standard avståndet för att detektera hinder för mellanzonen är centralt är 120 cm, för sidan är det 30 cm. Genom att klicka på pilarna vid "Central" eller "Side" värdena är det möjligt att minska detekteringsavståndet centralt och öka/minska avståndet på sidorna.

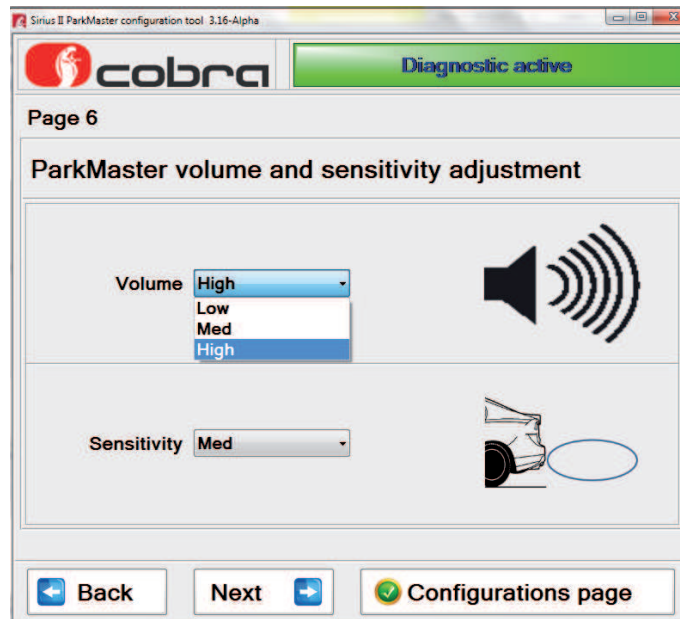
## Närzonen (Röd)



Standard avståndet för att detektera hinder för närzonen (röd zon) är 30 cm. Genom att klicka på rullgardinsmenyn är det möjligt att öka/minska detekteringsavståndet för varje sensor.

## Justering av högtalarvolym och sensorers känslighet

### Justering högtalarvolym



Standard volym är "High". Genom att klicka på rullgardinsmenyn är det möjligt att sänka högtalarvolymen.

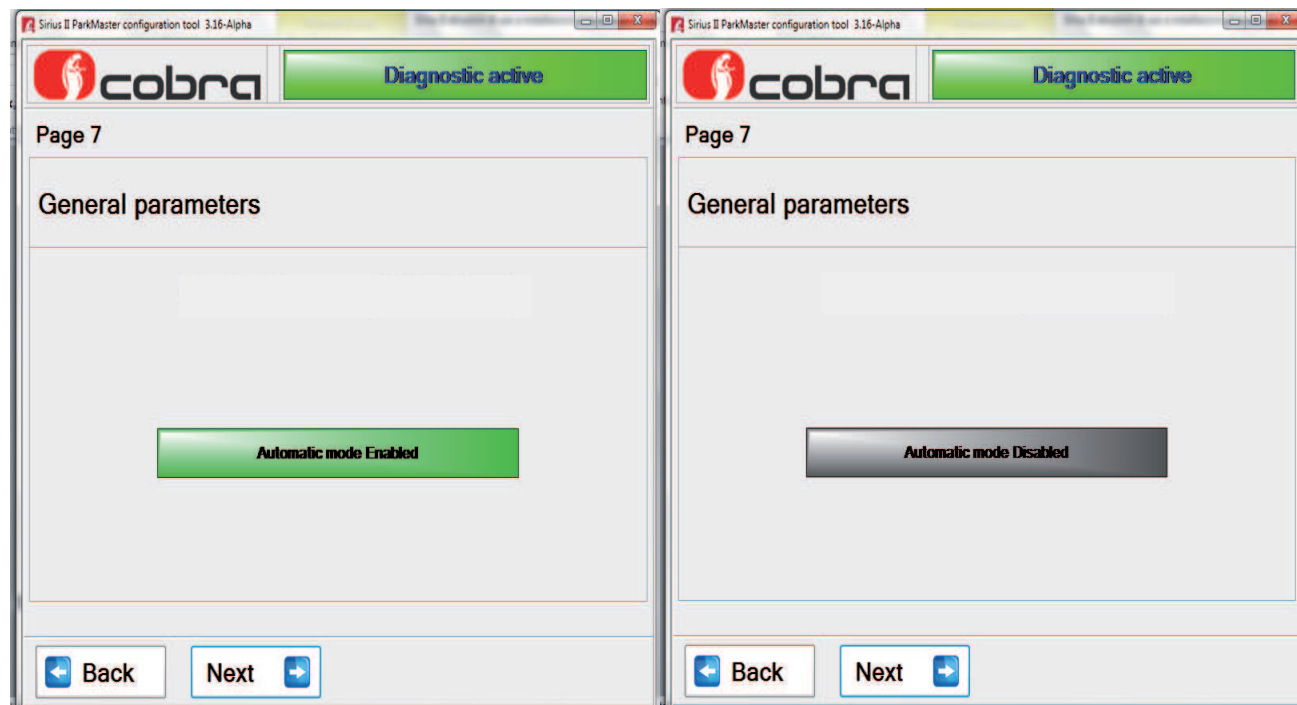
### Justera sensorers känslighet



Standard känsligheten för sensorerna är "Medium". Genom att klicka på rullgardinsmenyn är det möjligt att öka/minska sensorernas känslighet.

## General parameters

Automatic mode Enabled

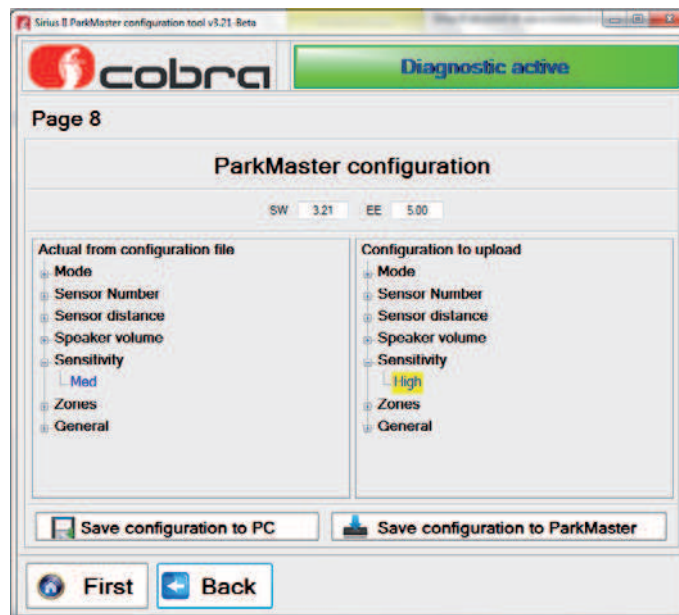


Det automatiska identifieringsläget är aktiverat av fabrik.

Genom att ansluta RÖD kabel till backljusets spänningsmatning, konfigureras produkten för användning "Bak". Om dessutom GRÖN-RÖD kabel ansluts till tändningsspänning, konfigureras produkten för användning "Fram". Stäng av den automatiska identifieringen genom att klicka på "Automatic mode enabled" och systemet måste nu spänningsmatas med både RÖD och GRÖN-RÖD kabel. Dessa anslutningar behövs för att dela upp strömförbrukningen så att denna inte överstiger 15 mA för kabeln som ansluts till backljuset. Denna funktion har lagts till för att tillåta installation på fordon där fordonstillverkaren inte tillåter högre strömförbrukning än 15 mA på kabeln som matar backljuset, då detta kan medföra att detekteringen för trasig lampa inte fungerar. Stäng endast av "Automatic recognition mode" om det specifikt krävs av fordonstillverkaren.

Klicka på "Next" för att fortsätta.

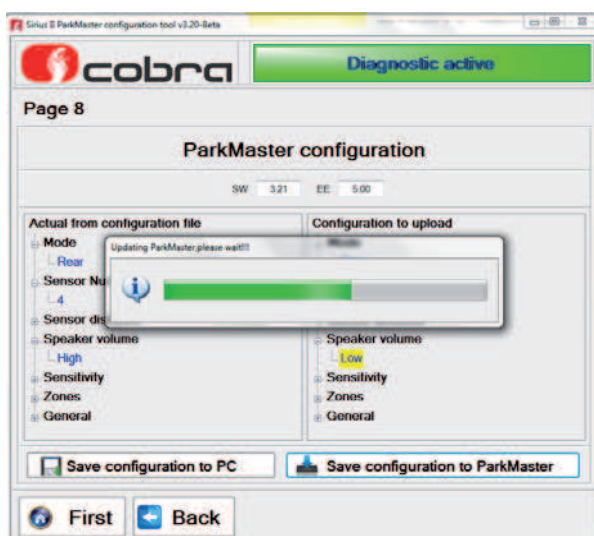
# Konfiguration Parkmaster



Modificeringar av konfigurationsfilen är markerade med gul färg i "Configuration to upload". För att återgå till första sidan, klicka på "First Page", för att gå tillbaka en sida, klicka på "Back".

Klicka på "Save configuration to PC" för att spara filen.

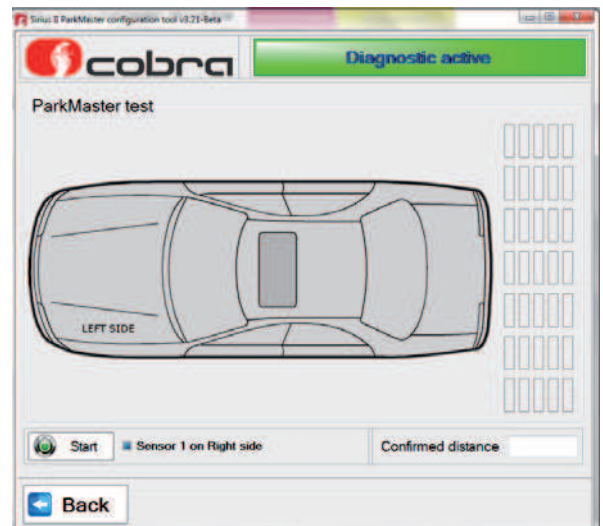
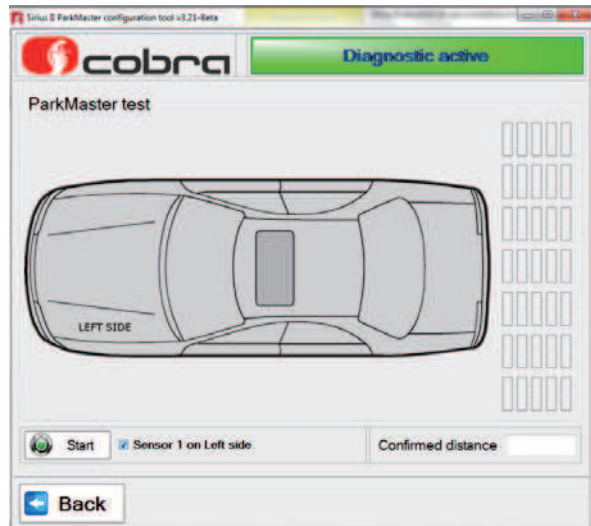
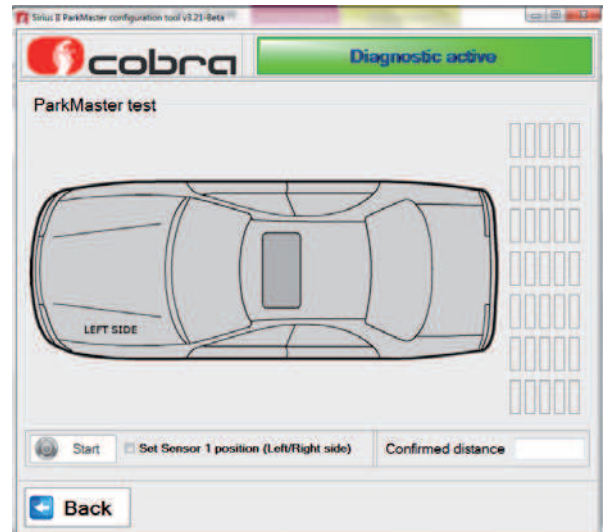
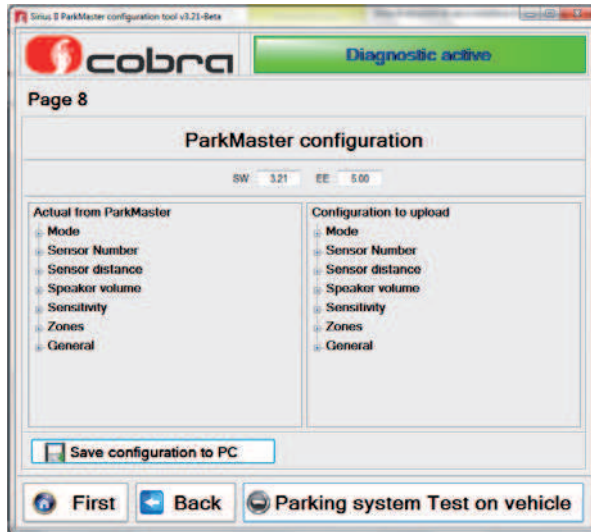
Klicka på "Save configuration to Parkmaster" för att programmera systemet med den nya konfigurationsfilen.



Efter programmering, koppla bort systemet.

Anslut ett annat system och klicka på " Load configuration from Parkmaster".

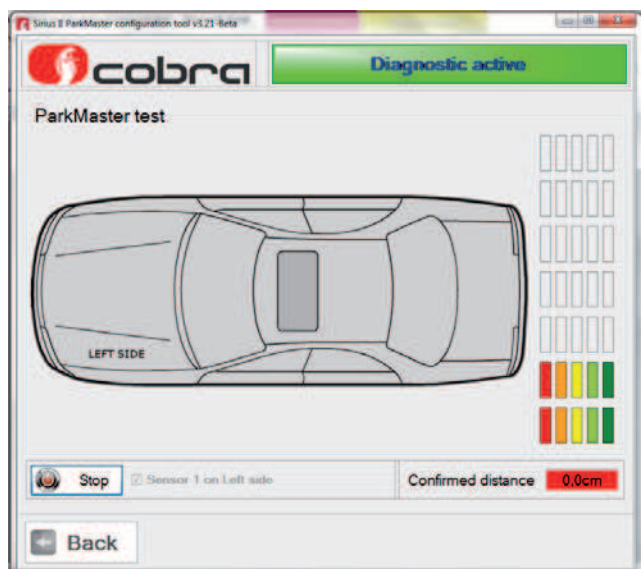
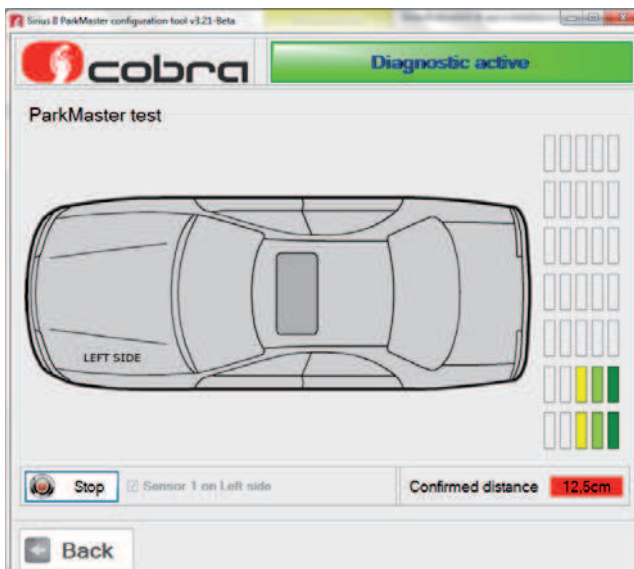
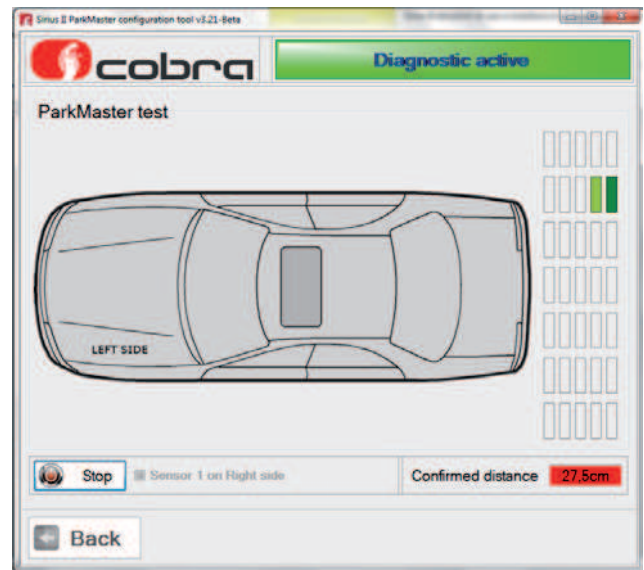
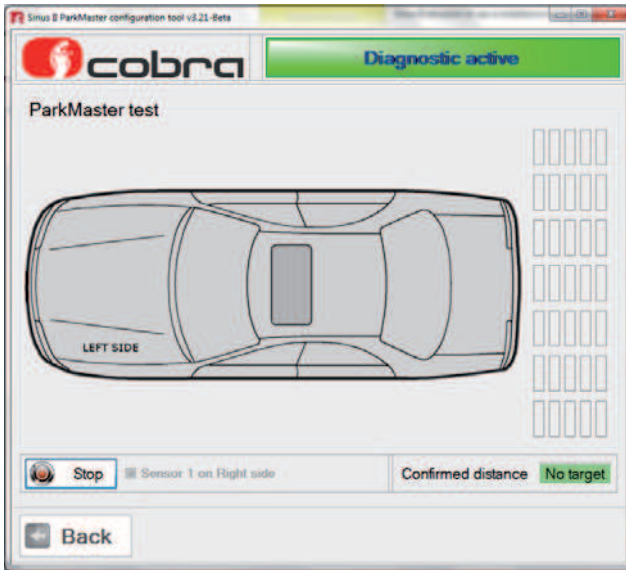
## Parkmaster test på fordon



Funktionen "Parking system test on vehicle" tillåter visning av systemets funktion i realtid.

- Koppla bort den 8-poliga strömförsörjningskontakten från centralenheten och anslut programmeringskablagen för DataLinker (låt sensorerna vara anslutna till centralenheten).
- Anslut högtalaren till programmeringskablagen för DataLinker.
- Anslut programmeringskablagen till DataLinker och till strömförsörjningen.
- Klicka på knappen "Parking system test on vehicle".
- Klicka på "Set sensor 1 position (Left/Right side)", för att välja positionen för sensor nr. 1 till vänster, klicka ännu en gång för att välja positionen för sensor nr. 1 till höger. Klicka på "Start".

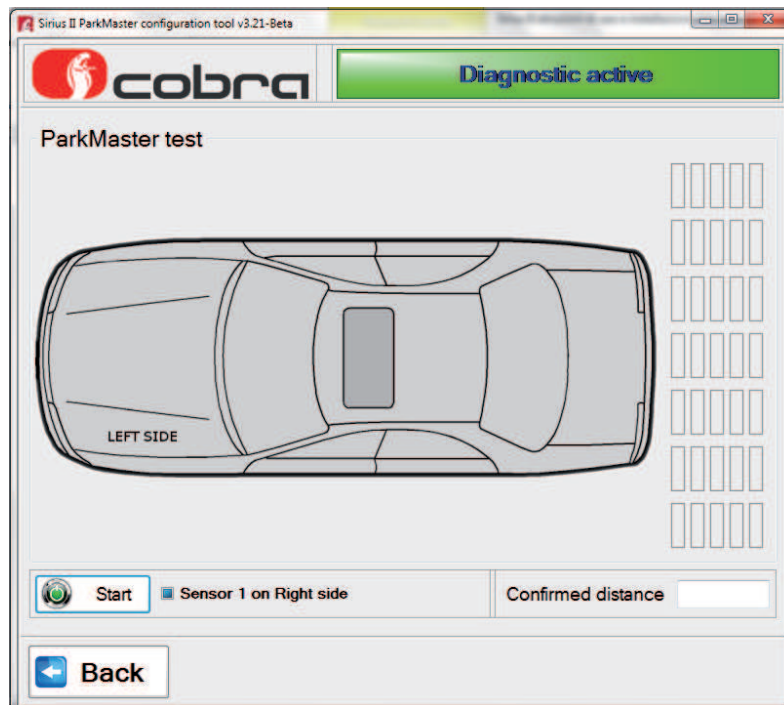




Efter att du har klickat på “Start” kan du utföra testet på fordonet genom att använda ett hinder med storleken som inte är lägre än 20 cm och diameter och en höjd som inte är mindre än 50 cm.

Den gröna zonen visar ett mätvärde på cirka 70 cm, vilket minskar ned till 0 cm i den röda zonen. De rapporterade värdena startar för den röda zonens inställning ( standard = 30 cm från stötfångaren).

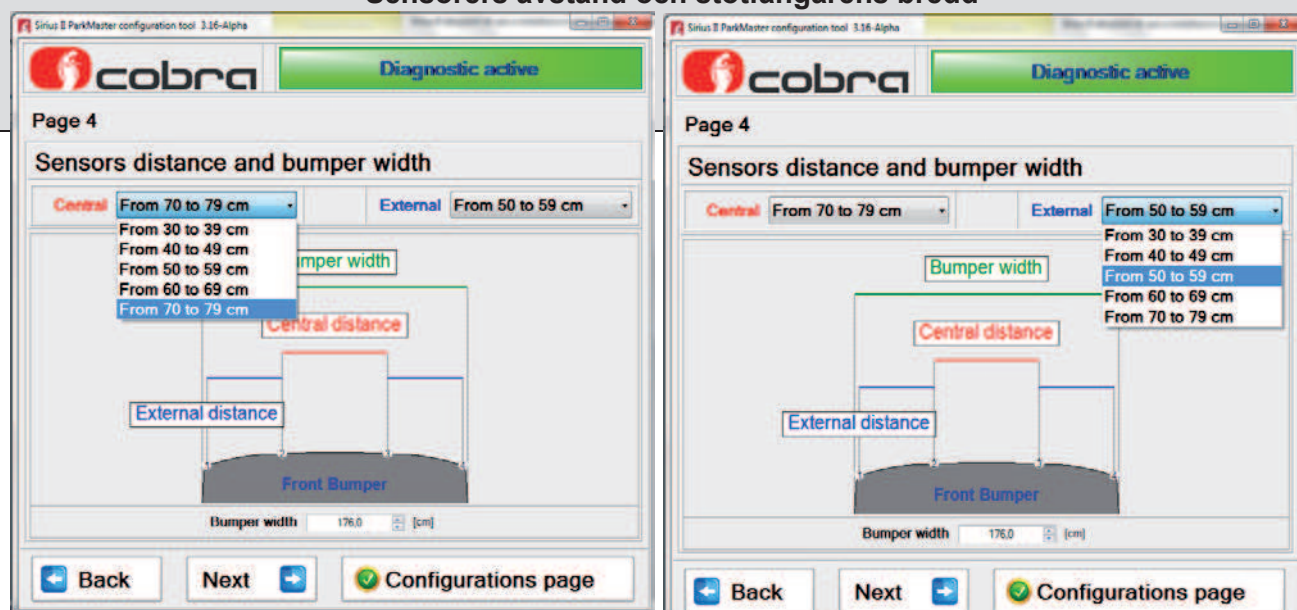
För att gå ur testläget, klicka på “Stop”.



Klicka på “Back” för att återgå till föregående sida.

## “Fram” konfiguration

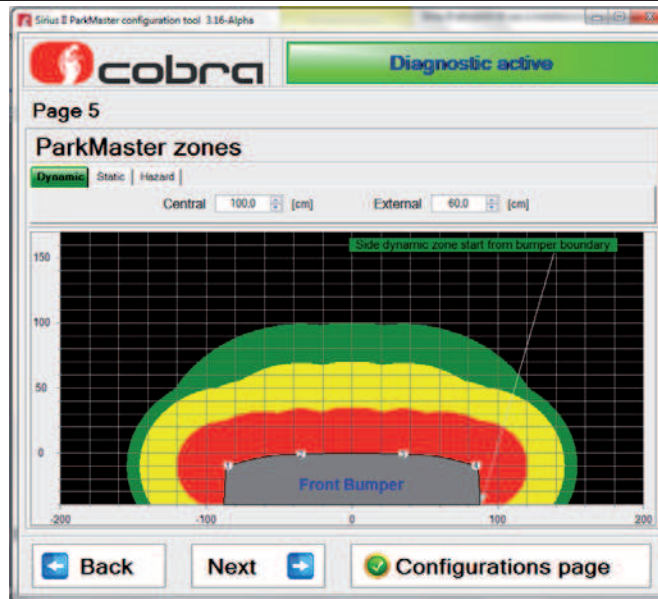
### Sensorers avstånd och stötfångarens bredd



Genom att klicka på rullgardinsmenyn kan du ändra avståndet mellan sensorerna. Tryck på pilarna vid värdet för "Bumper width" för att öka/minska stötfångarens bredd. Efter att data har ändrats, klicka på "Next"

## PARKMASTER detekteringszoner

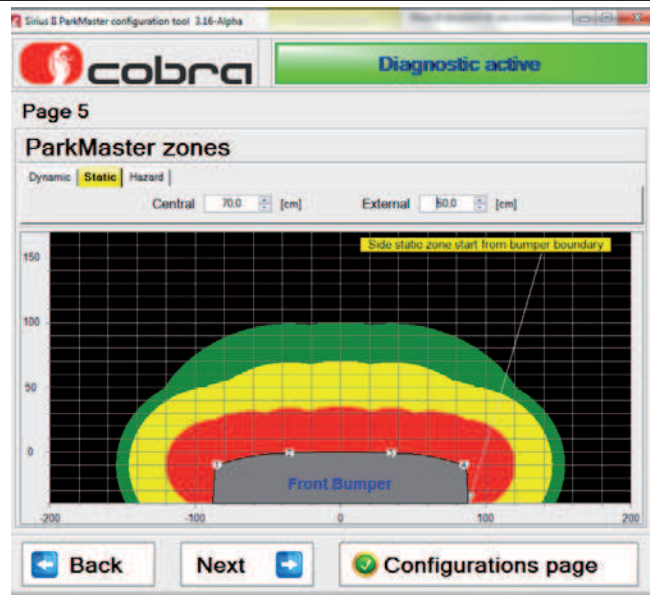
### Yttersta zonen (grön)



Standard avståndet för att detektera hinder för den yttersta zonen (central grön zon) är 100 cm, för sidozonen (sida grön zon) är det 57.5 cm.

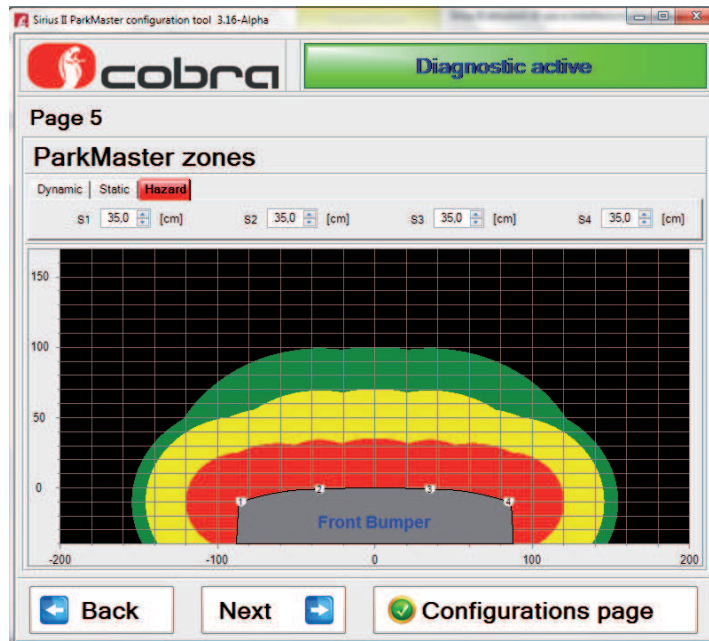
Genom att klicka på pilarna vid "Central" eller "Side" värdena är det möjligt att minska detekteringsavståndet centralt och öka/minska avståndet på sidorna.

### Mellanzonen (gul)



Standard avståndet för detektering av hinder för mellanzonen (central gul zon) är 70 cm, för sidozonen (sida gul zon) är det 42,5 cm. Genom att klicka på pilarna vid "Central" eller "Side" värdena är det möjligt att minska detekteringsavståndet centralt och öka/minska avståndet på sidorna.

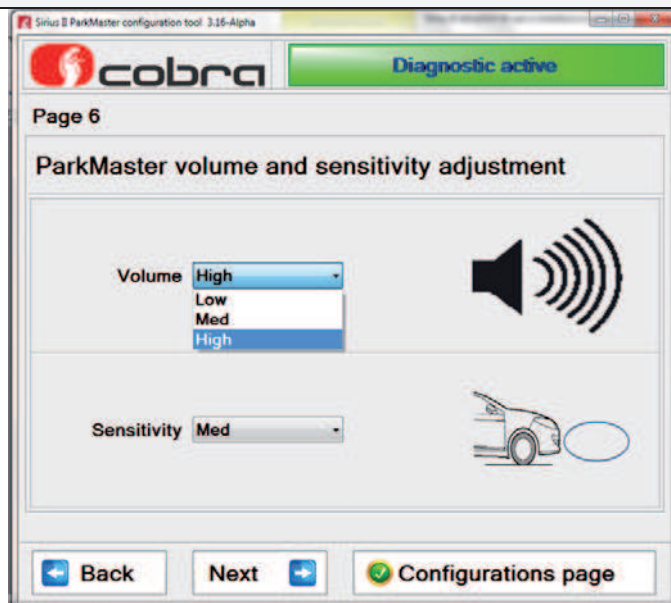
## Närzonen (röd)



Standard avståndet för att detektera hinder i närzonen (röd zon) är 35 cm. Genom att klicka på rullgardinsmenyn är det möjligt att öka/minska detekteringsavståndet för varje sensor.

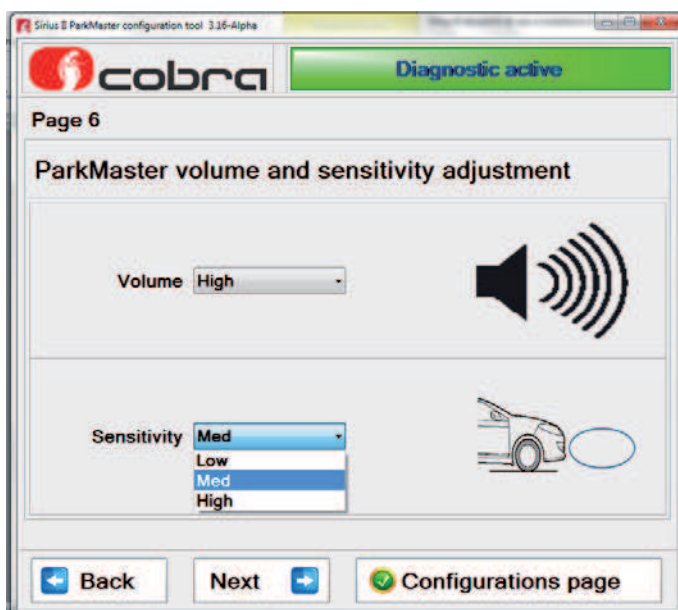
## Justera högtalarvolymen och sensorernas känslighet

### Justera högtalarvolymen



Standard volymen är "High". Genom att klicka på rullgardinsmenyn är det möjligt att sänka högtalarvolymen.

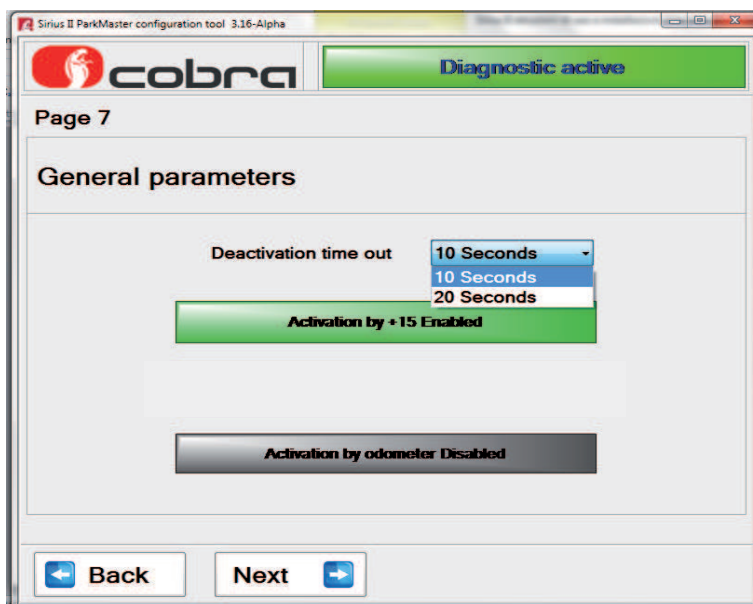
## Justering av sensorernas känslighet



Standard för sensorernas känslighet är "Medium". Genom att klicka på rullgardinsmenyn är det möjligt att öka/minska sensorernas känslighet.

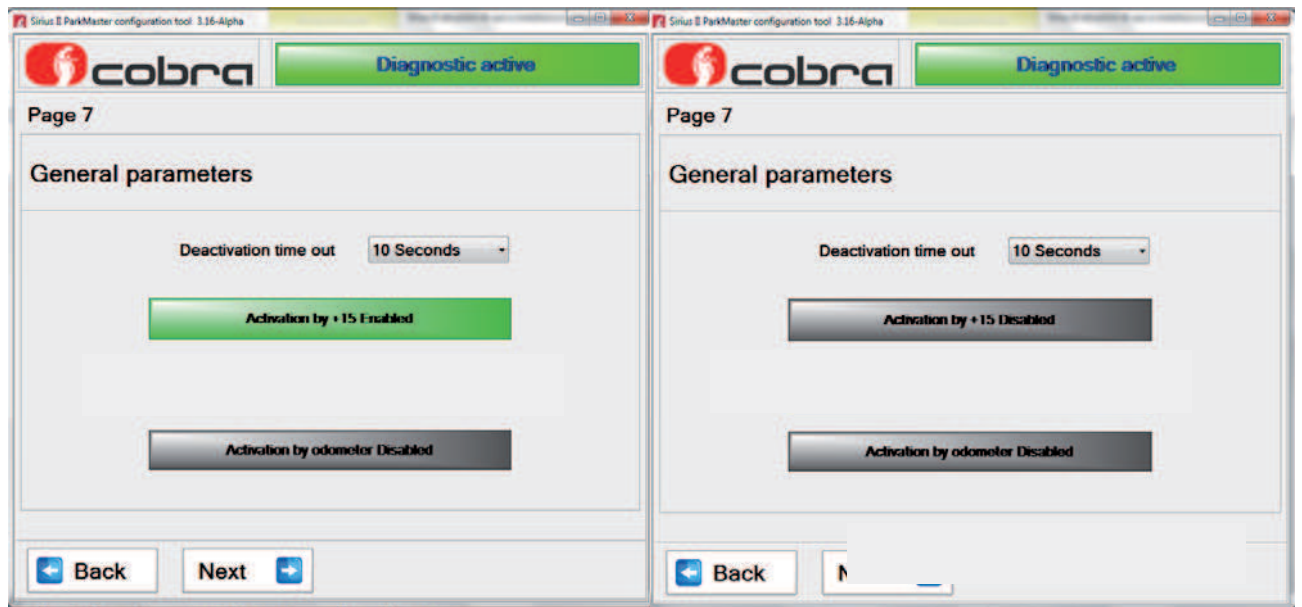
## Allmänna parametrar

### Deaktivering time-out



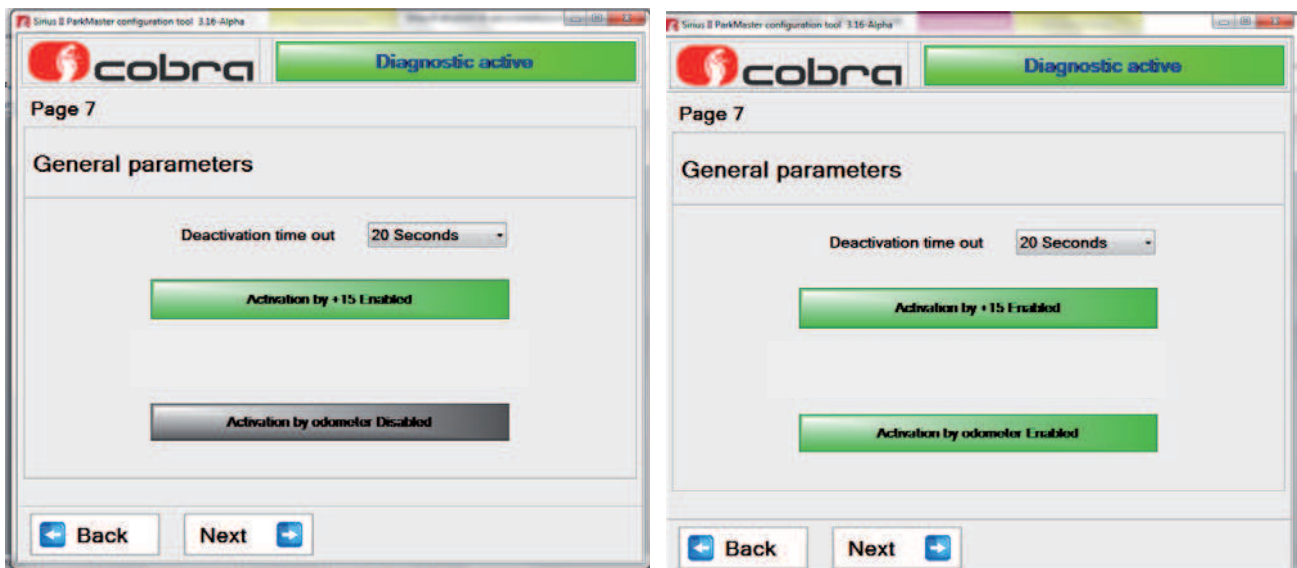
Om systemet efter aktivering inte detekterar något hinder stängs det av efter 10 sekunder (Standardkonfiguration), genom att klicka på rullgardinsmenyn är det möjligt att öka deaktiveringstiden till 20 sekunder.

## Aktivering med +12V tändningsspänning



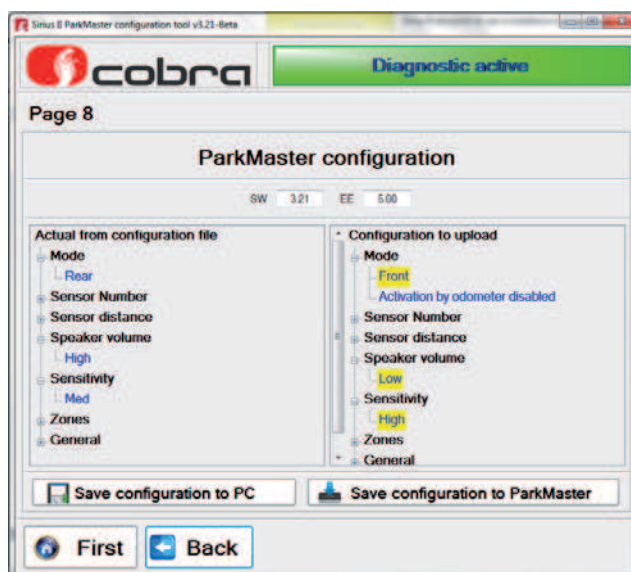
Systemet aktiveras när du slår på tändningen (Standardkonfiguration), genom att klicka på rätt knapp slås funktionen av.

## Aktivering med hastighetssignal



Genom att klicka på rätt knapp är det möjligt att aktivera funktionen som aktiverar systemet med hastighetssignal (odometer). Denna funktion får endast aktiveras efter att inlärningsproceduren för hastighetssignalen är utförd, se installationsmanualen.

## Parkmaster konfiguration



Modificeringar av konfigurationsfilen är markerade med gul färg i "Configuration to upload".

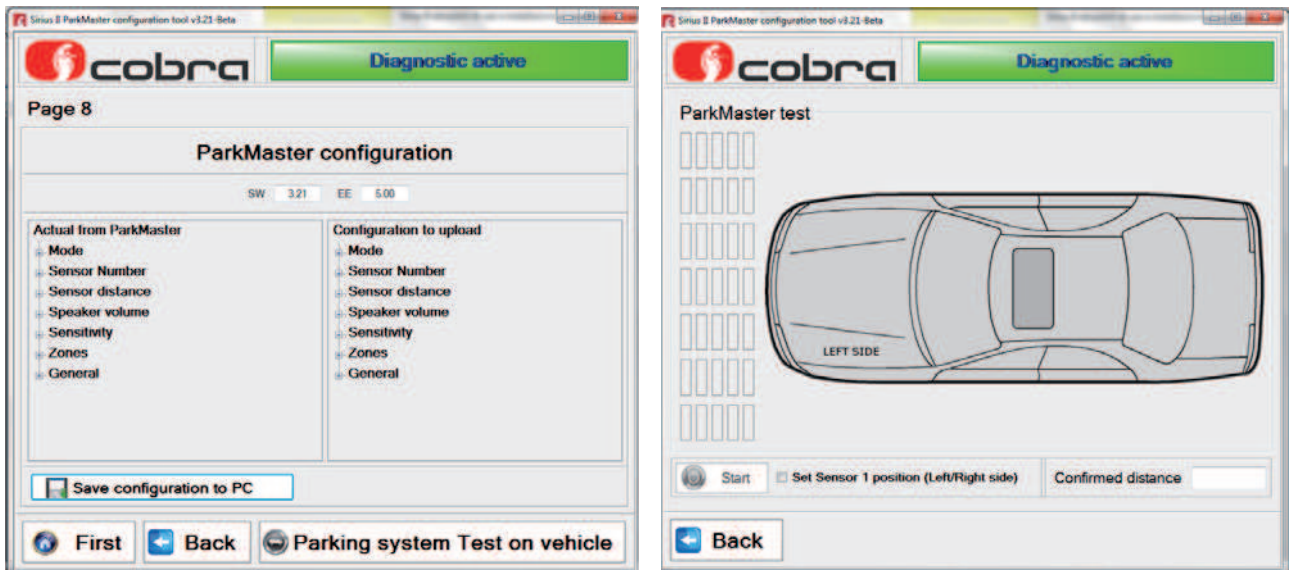
För att återgå till första sidan, klicka på "First Page", för att gå tillbaka en sida, klicka på "Back".

Klicka på "Save configuration to PC" för att spara filen.

Klicka på "Save configuration to Parkmaster" för att programmera systemet med den nya konfigurationsfilen.

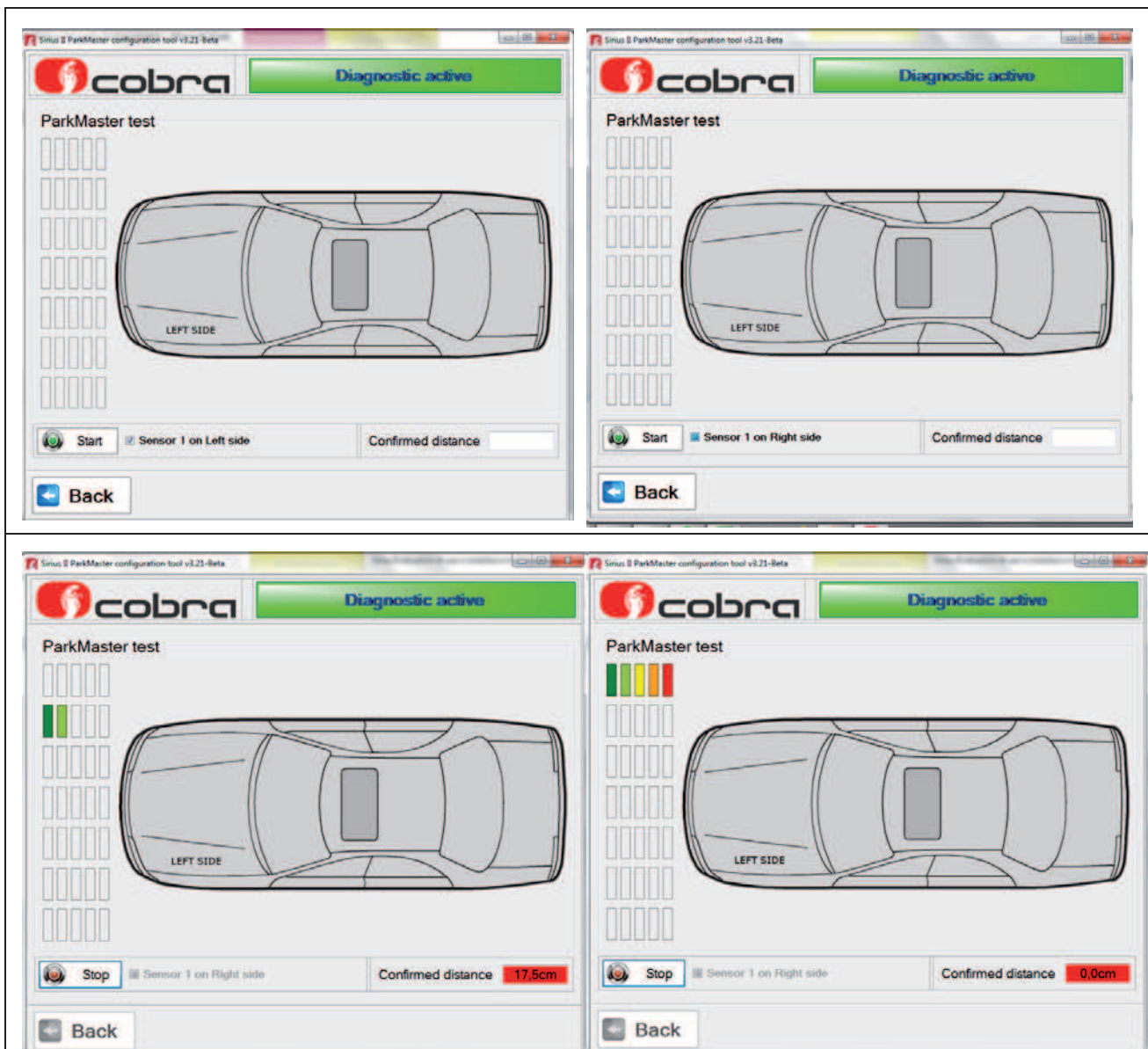


## Parkmaster test på fordon



Funktionen "Parking system test on vehicle" tillåter visning av systemets funktion i realtid.

- Koppla bort den 8-poliga strömförsörjningskontakten från centralenheten och anslut programmeringskablagen för DataLinker (låt sensorerna vara anslutna till centralenheten).
- Anslut högtalaren till programmeringskablagen för DataLinker.
- Anslut programmeringskablagen till DataLinker och till strömförsörjningen.
- Klicka på knappen "Parking system test on vehicle".
- Klicka på "Set sensor 1 position (Left/Right side)", för att välja positionen för sensor nr. 1 till vänster, klicka ännu en gång för att välja positionen för sensor nr. 1 till höger. Klicka på "Start".



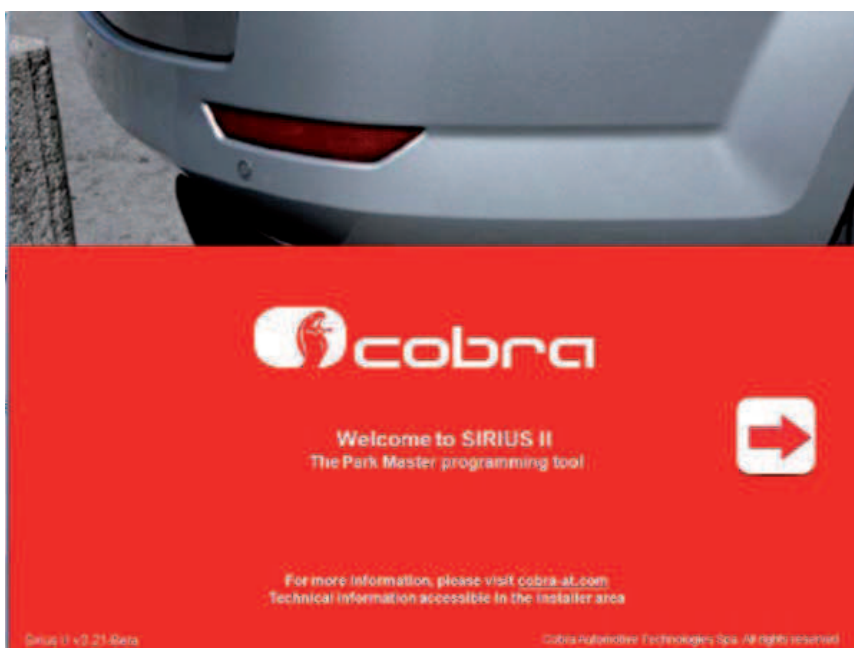
Efter att du har klickat på “Start” kan du utföra testet på fordonet genom att använda ett hinder med storleken som inte är lägre än 20 cm och diameter och en höjd som inte är mindre än 50 cm.

Den gröna zonen visar ett mätvärde på cirka 50 cm, vilket minskar ned till 0 cm i den röda zonen. De rapporterade värdena startar för den röda zonen inställning ( standard = 30 cm från stötfångaren).

För att gå ur testläget, klicka på “Stop”.

6.

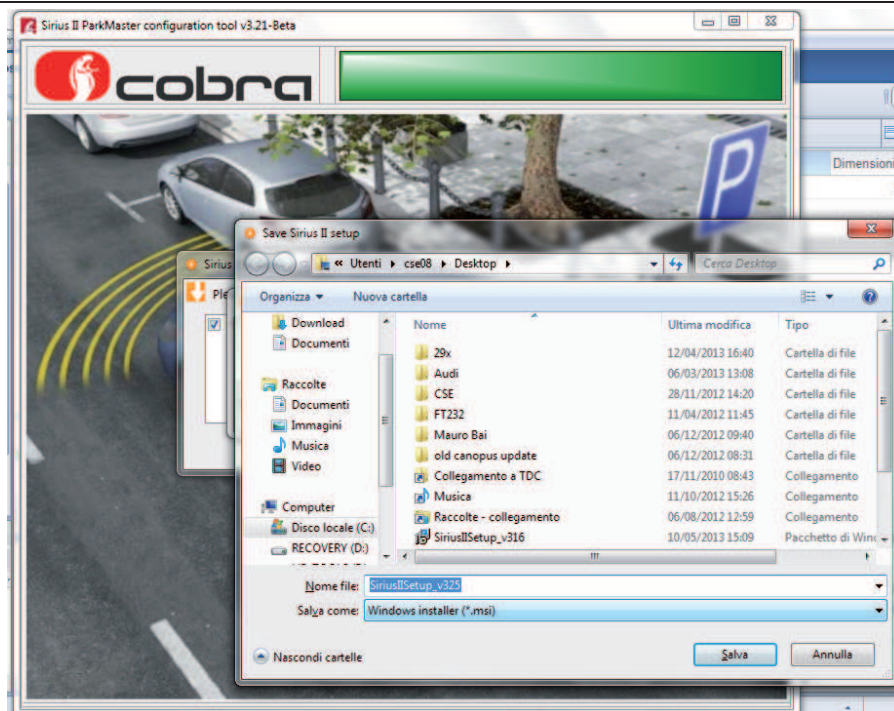
## Uppdatera Sirius II programvara



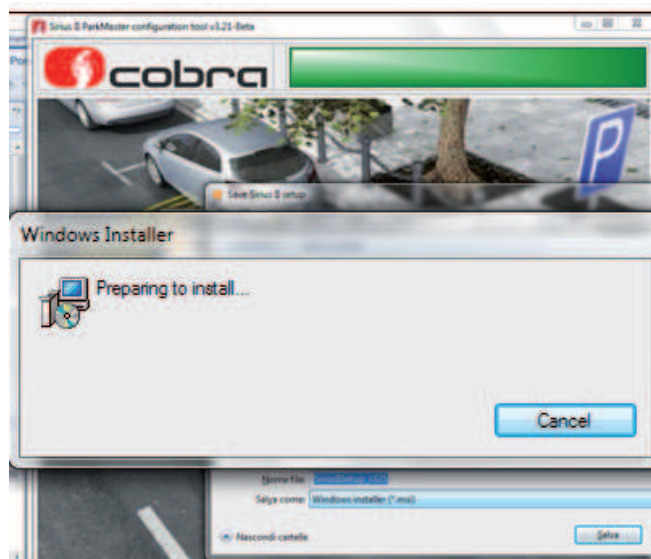
När Sirius II startar kontrolleras automatiskt om det finns en nyare version av Sirius II programvara, nyare ECU firmware eller nyare fabrikskonfigurationsfil tillgänglig.



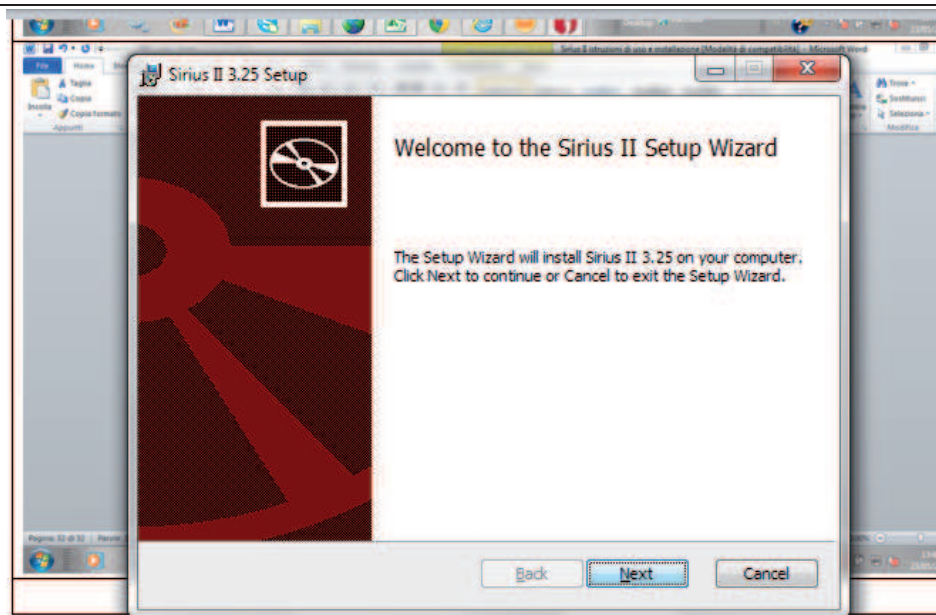
Den nya uppdateringen visas, om du inte vill ladda ned den, måste du klicka bort markeringen för den.



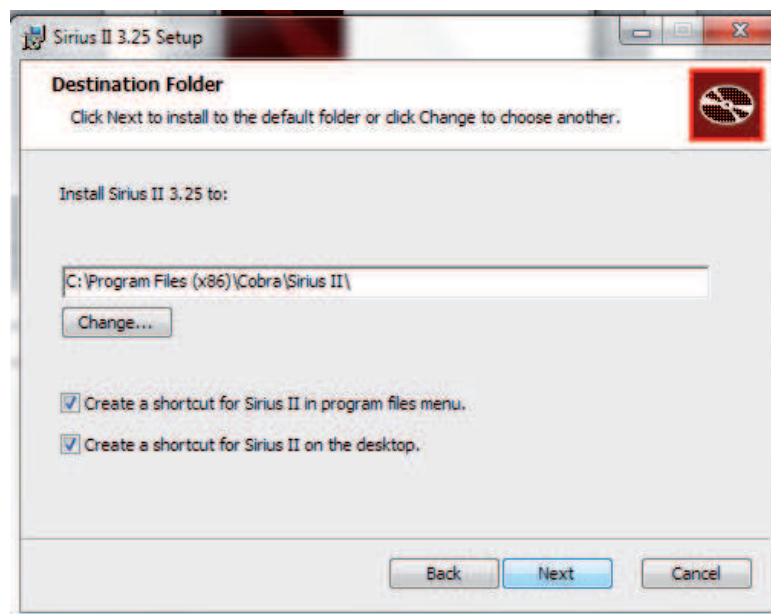
**Spara den nya versionen på din PC**



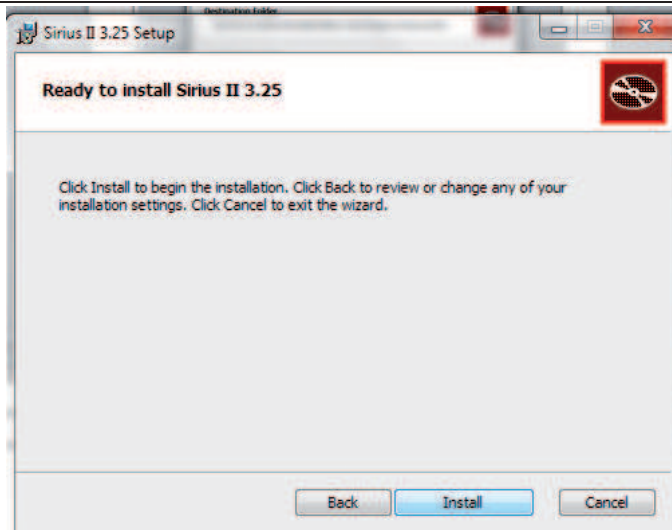
**Efter att den nya Sirius II filen har sparats, startar installationen automatiskt.**



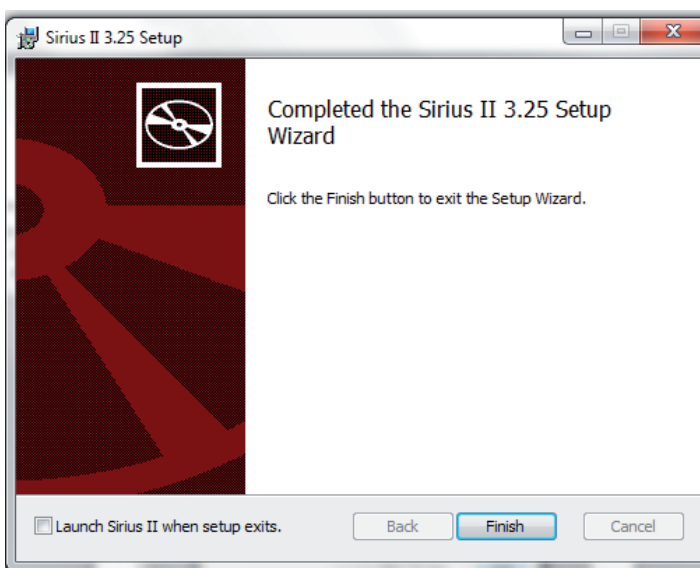
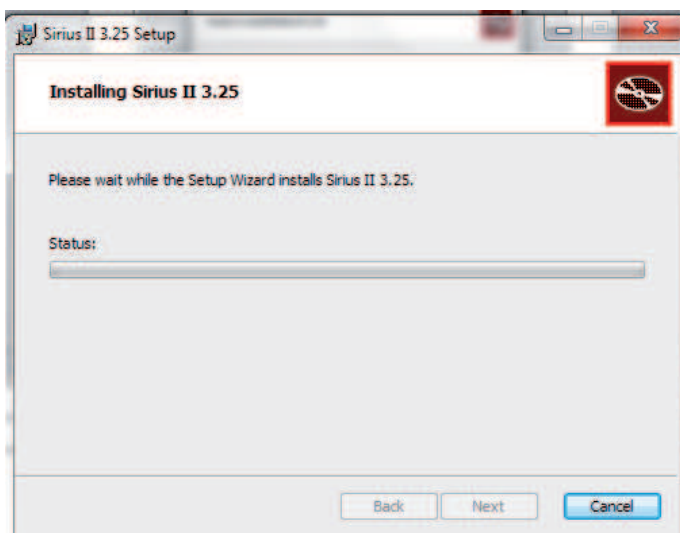
Klicka på "Next".



Klicka på "Next".



Klicka på "Install".



Klicka på "Finish".